

- Wichtig:**
- ♡ Bitte nur die **Vorderseite** eines Blattes beschreiben.
 - ♣ Resultate sind gut sichtbar zu unterstreichen.
 - ♠ Nur gut leserliche, sauber gegliederte Lösungen mit sofort auffindbaren Resultaten können korrigiert werden. (Ersichtlicher Lösungsweg!)
 - ◇ Die einzelnen Aufgaben sind durch einen Strich zu trennen.
 - ♡ **Alle lösbaren Teilaufgaben geben gleich viele Punkte.**
 - ♠ Unlösbare Aufgaben sind zu kommentieren.
 - ♣ Dokumentechtes Schreibzeug!

Diverses aus Vektor- und Matrizenrechnung sowie Eigenwerttheorie

Probl. 1 Gegeben ist eine Gerade $g : \vec{v}(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Berechne den Abstand des Punktes $Q(3; 10; 14)$ von g .

Probl. 2 Gegeben ist eine Ebene $\Phi : \vec{v}(\lambda, \mu) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

- (a) Berechne den Abstand des Punktes $Q(3; 10; 14)$ von Φ .
- (b) Berechne den Lotfußpunkt von Q auf Φ .

Probl. 3 Gegeben ist die Matrix $M = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$.

- (a) Berechne die Eigenwerte von M .
- (b) Berechne die Eigenvektoren von M in der normierten Form.
- (c) Stelle M dar in der Form $X \cdot D_\lambda \cdot X^{-1}$, wobei X aus den Eigenvektoren besteht. D_λ ist die Diagonalmatrix mit den Eigenwerten in der Diagonalen.
- (d) Berechne die Eigenwerte von D_λ . Was stellt man fest?
- (e) Berechne die Eigenvektoren von D_λ . Was stellt man fest?
- (f) Skizziere die Geraden, welche gegeben sind durch die Eigenvektoren von M und den Ursprung. Schreibe für jede Gerade eine Parametergleichung auf.
- (g) Bilde die eben betrachteten Gerade mit M ab. Was stellt man fest?
- (h) Bilde die eben betrachteten, durch die Eigenvektoren von M und den Ursprung gegebenen Gerade mit Hilfe von D_λ ab. Decken sich die nun erhaltenen Geraden mit den in der vorhergehenden Teilaufgabe gewonnenen Geraden?
- (i) Berechne die Matrix $M \cdot M := M^2 = X \cdot D_\lambda \cdot X^{-1} \cdot X \cdot D_\lambda \cdot X^{-1} = \dots$
- (j) Berechne mit Hilfe des eben entdeckten Tricks die Matrix M^{50} .

Probl. 4 Gegeben sind die drei Vektoren $\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\vec{a}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\vec{a}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Dazu ist A diejenige Matrix, für welche gilt: $A \cdot \vec{e}_1 = \vec{a}_1$, $A \cdot \vec{e}_2 = \vec{a}_2$, $A \cdot \vec{e}_3 = \vec{a}_3$.

- Berechne die Matrix A .
- Berechne die Eigenwerte von A .
- Berechne die Eigenvektoren von A .
- W_e sei der Einheitswürfel, gegeben durch die Basisvektoren \vec{e}_1 , \vec{e}_2 , \vec{e}_3 . W_e wird durch A in einen Spat S_p abgebildet. Berechne das Volumen V_{S_p} des Spats.
- Berechne die Determinanten von A und von A^{-1} .
- Vergleiche $\det(A)$ mit V_{S_p} . Was stellt man fest?
- Berechne das Produkt der Eigenwerte λ_k von A .
- Vergleiche $\prod_{k=1}^3 \lambda_k$ mit V_{S_p} . Was stellt man fest?
- Berechne das Bild von $s = \sum_{k=1}^3 \vec{e}_k$ bei der Abbildung durch A .
- Vergleiche s mit $\sum_{k=1}^3 \vec{a}_k$. Was stellt man fest?

Probl. 5 Gegeben ist die Gerade $g : \vec{v} = t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}$ sowie der Punkte $P(10, -1)$.

- Konstruiere die Spiegelungsmatrix $S(g)$ für die Geradenspiegelung an g .
- Spiegele damit P , d.h. berechne den Bildpunkt P_1 .
- Konstruiere die Drehmatrix $D(\varphi)$ mit $\varphi = +10^\circ$.
- Drehe damit P_1 um O , d.h. berechne den Bildpunkt P_2 .
- Spiegele den Punkt P_2 mittels $S(g)$ zurück, d.h. berechne den Bildpunkt P_3 .
- P_4 sei der Punkt, welcher entsteht durch Drehung um O um $\varphi = -10^\circ$. Berechne P_4 .
- Ist die Gleichung $P_3 = P_4$ mit den hier erhaltenen Resultaten richtig oder falsch?

Probl. 6 Gegeben sind die Vektoren $\vec{a} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$, $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}$.

Diese Vektoren \vec{a} und \vec{b} bilden zusammen mit dem Ursprung O eine Ebene Φ .

- Konstruiere eine Spiegelungsmatrix, mit deren Hilfe man einen Punkt P an Φ spiegeln kann.
- Spiegele damit den Punkt $P_0(10, 5, -3)$, d.h. berechne den Bildpunkt P_1 .
- Konstruiere eine Projektionsmatrix, mit Hilfe welcher man einen Punkt P auf Φ projizieren kann. (Überlege dir dazu, wie man jetzt die Eigenwerte wählen muss.)
- Projiziere den Punkt $P(10, 10, 20)$ auf Φ , d.h. berechne den Bildpunkt Q .

Probl. 7 Löse die folgende Matrixgleichung ($X = ?$) unter der Annahme, dass alle Matrizen regulär sind:

$$M \cdot (E - X) \cdot M^{-1} + M - A \cdot M = A \cdot M^T - 2M$$

Viel Glück!

WIR1